



www.elsevier.es/cirugia

V-07 - HEPATECTOMÍA DERECHA CON SOPORTE ROBÓTICO. DISECCIÓN HILIAR Y MOVILIZACIÓN HEPÁTICA

E. Vicente, Y. Quijano, B. Ielpo, H. Duran, E. Díaz, I. Fabra, C. Oliva, S. Olivares, V. Ferri, J.C. Plaza y A. Carbajo

Hospital de Madrid Norte-Sanchinarro, Madrid.

Resumen

Diferentes avances técnicos y tecnológicos han permitido reducir de una forma notable la morbi-mortalidad de la resección hepática en los últimos 20 años. El uso de la cirugía mínimamente invasiva en la cirugía hepática ha permitido en muy seleccionados grupos quirúrgicos mantener no solamente este aspecto sino también incrementar el confort post-operatorio del enfermo, y disminuir la estancia hospitalaria. Dentro de las técnicas de cirugía mínimamente invasiva, la cirugía laparoscópica ha ocupado un lugar de privilegio. Sin embargo su utilización ha estado muy limitada en grupos con amplia experiencia en cirugía hepática. El desarrollo de la cirugía robótica ha permitido incorporar un nuevo procedimiento con nuevas y prometedoras expectativas. Se presenta la técnica quirúrgica efectuada en una paciente afecta de metástasis hepáticas secundarias a carcinoma colo-rectal. Se le efectuó una hepatectomía derecha reglada con soporte robótico. Se exponen los diferentes pasos quirúrgicos efectuados en las dos primeras fases quirúrgicas: Dissección hiliar y movilización hepática.